

Базовые структуры функционального анализа

Дуруев Алексей, Иванова Анна,
Минеев Денис, Рекшинский Михаил,
Фёдоров Роман, Чугунов Валентин

НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
“ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ”

НИЖЕГОРОДСКИЙ ФИЛИАЛ

Научные руководители: Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Иван Дмитриевич Ремизов,
Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Олег Евгеньевич Галкин
Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Светлана Юрьевна Галкина

14 апреля 2021 г.

Список изученных тем

1. Функции - наивное и строгое определение, отношения эквивалентности и факторизация. (Анна Иванова)
2. Линейные пространства, подпространства, операторы и функционалы. (Денис Минеев)
3. Ядро, образ, собственные значения и точечный спектр линейного оператора. (Валентин Чугунов)
4. Структуры на линейном пространстве: метрика, норма, скалярное произведение. (Алексей Дуруев)
5. Норма линейного оператора. Ограниченные и неограниченные линейные операторы и функционалы. (Михаил Рекшинский)
6. Функция с ограниченным изменением. Свойства полного изменения функции. Функции скачков. (Роман Федоров)

Наивное определение функции

Определение

Наивное определение функции в широком смысле.

Пусть A, B, C — непустые множества и $C \subset A$. Тогда **функция f** на множестве C , а также частичная функция f на A со значениями в множестве B задана, если каждому элементу $x \in C$ единственным образом поставлен в соответствие элемент, обозначаемый $f(x)$ и $f(x) \in B$.

Запись « $f : A \rightarrow B$ » и « $A \xrightarrow{f} B$ », если функция f определена на множестве A и имеет значения в множестве B .

Строгое определение функции

Определение

Строгое определение функции (через отношение).

*Отношение с единственным правым $f \subset A \times B$ называется **частичной функцией** с областью определения $D(f)$ и областью значений $R(f)$, если и только если $D(f) \neq A$.*

*Отношение $f \subset A \times B$ с единственным правым, всюду определенное на A называется **функцией** $f : A \rightarrow B$ с областью определения $D(f) = A$ и областью значений $R(f)$. Используют следующие записи: $b = f(a)$, $(a, b) \in f$ и afb .*

Линейные пространства, подпространства

Определение

Множество V называется линейным (векторным) пространством над полем P , если заданы операция сложения двух элементов множества V (т.е. каждой паре элементов этого множества поставлен в соответствие третий элемент этого же множества, называемый их суммой) и операция умножения элемента множества V на элемент поля P и выполняются необходимые условия.

Определение

Пусть дано линейное пространство V , его подмножество W называется подпространством, если оно замкнуто относительно операций, определенных в пространстве V .

Операторы

Определение

Оператором называется правило, по которому каждому элементу x некоторого непустого множества X ставить в соответствие единственный элемент y некоторого непустого множества Y . Говорят, что оператор действует из X в Y .

Пример

M_n линейное пространство многочленов степени не выше n :

$$M_n = \{P_n(x) \mid P_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n\}.$$

Оператор D , который ставит каждому многочлену

$P_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$ из M_n ставит в соответствие многочлен

$Q_{n-1}(x) = a_1 + 2a_2x + \dots + na_nx^{n-1}$ из M_{n-1} , называется

оператором дифференцирования многочленов

Функционалы

Определение

Оператор, заданный на произвольном множестве и имеющий числовую область значений, обычно множество вещественных или комплексных чисел.

Пример

Максимум или минимум функции на отрезке (ставит в соответствие отрезку максимальное или минимальное значение на этом отрезке)

Собственные значения и собственные вектора линейного оператора

Определение

Пусть V - векторное пространство над полем \mathbb{C} и $A : V \supset D(A) \rightarrow V$ - линейный оператор, тогда число λ называется **собственным значением (числом)** линейного оператора, а вектор x называется **собственным вектором**, если выполняется $A(x) = \lambda x$.

Точечный спектр

Определение

Точечным спектром линейного оператора называется набор всех собственных значений $(A, D(A))$ и обозначается как $\delta_p(A)$.

Замечание

Точечный спектр можно определить таким же образом для линейных операторов в векторных пространствах над полем \mathbb{R} или над другими полями.

Ядро и образ линейного оператора

Определение

Пусть $A : V \supset D(A) \rightarrow V$ — линейный оператор, тогда **ядром** называется такое множество векторов x , что результатом действия линейного оператора A на эти вектора является 0 . И обозначается как

$$\ker(A) = \{x \mid x \in D(A), A(x) = 0\}.$$

Определение

Образом линейного оператора называется такое множество векторов $y \in V$, что они являются результатом действия линейного оператора A . Обозначение: $Im(A) = \{y \mid y \in V, A(x) = y\}$

Метрическое пространство и метрика

Определение

Метрическим пространством называется пара (X, ρ) , состоящая из некоторого множества (пространства) элементов X и расстояния, то есть однозначной, неотрицательной, действительной функции $\rho(x, y)$, определённой $\forall x, y \in X$ и подчинённой следующим аксиомам:

1) $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$,

2) $\rho(x, y) = \rho(y, x)$ (аксиома симметрии),

3) $\rho(x, z) \leq \rho(x, y) + \rho(y, z)$ (аксиома треугольника).

Обозначение: $R = (X, \rho)$.

Пример

Множество действительных чисел с расстоянием $\rho(x, y) = |x - y|$ образует метрическое пространство \mathbb{R}^1 .

Нормированные пространства

Определение

Пусть L — линейное пространство. Однородно-выпуклый функционал q , определённый на L , называется **нормой**, если он удовлетворяет следующим условиям:

- 1) $q(x) \geq 0 \Leftrightarrow x = 0$,
- 2) $q(x + y) \leq q(x) + q(y) \quad \forall x, y \in L$,
- 3) $q(\alpha \cdot x) = |\alpha| \cdot q(x) \quad \forall \alpha$.

Определение

Линейное пространство L , в котором задана некоторая норма, называется **нормированным пространством**. Норму элемента $x \in L$ будем обозначать символом $\|x\|$.

Пример

Прямая линия \mathbb{R}^1 становится нормированным пространством, если $\forall x \in \mathbb{R}^1$ положить $\|x\| = |x|$.

Евклидовы пространства

Определение

Один из хорошо известных способов введения нормы в линейном пространстве — это задание в нём скалярного произведения.

Скалярным произведением в действительном линейном пространстве R называется действительная функция (x, y) определённая $\forall x, y \in R$ и удовлетворяющая следующим условиям:

- 1) $(x, y) = (y, x)$,
- 2) $(x_1 + x_2, y) = (x_1, y) + (x_2, y)$,
- 3) $(\lambda \cdot x, y) = \lambda \cdot (x, y)$,
- 4) $(x, x) \geq 0$, причём $(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$.

Линейное пространство с фиксированным в нём скалярным произведением называется **евклидовым пространством**.

Примеры евклидовых пространств

Пример

n -мерное арифметическое пространство \mathbb{R}^n , элементами которого служат системы действительных чисел $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$, с обычными операциями сложения, умножения на число и скалярным произведением

$$(x, y) = \sum_{i=1}^n (x_i, y_i),$$

представляет собой хорошо известный пример евклидова пространства.

Норма линейного оператора

Определение

Пусть $(V_1, \|\cdot\|_1)$ и $(V_2, \|\cdot\|_2)$ — нормированные векторные пространства над одним и тем же полем \mathbb{R} или \mathbb{C} . Пусть $A : V_1 \supset D(A) \rightarrow V_2$ — линейный оператор. Тогда по определению **норма оператора** A задается следующим равенством:

$$\|A\| = \sup_{0 \neq x \in D(A)} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_1}.$$

Замечание

Нормой функционала f будем называть число $\|f\|$ со свойствами:

1) $\|f\| = \sup_{0 \neq x \in D(A)} \frac{|f(x)|}{\|x\|};$

2) $|f(x)| \leq \|f\| \cdot \|x\|$, где x принадлежит нормированному пространству E .

Ограниченный линейный оператор

Определение

Пусть $(V_1, \|\cdot\|_1)$ и $(V_2, \|\cdot\|_2)$ — нормированные векторные пространства над одним и тем же полем \mathbb{R} или \mathbb{C} . **Линейный оператор** A , действующий из $(V_1, \|\cdot\|_1)$ в $(V_2, \|\cdot\|_2)$, называется **ограниченным**, если он определен на всем $(V_1, \|\cdot\|_1)$ и каждое ограниченное множество переводит снова в ограниченное.

Замечание

В силу линейности A это определение можно сформулировать так: оператор A ограничен, если существует такая постоянная C , что для всякого $f \in (V_1, \|\cdot\|_1)$

$$\|Af\| \leq C\|x\|.$$

Функция с ограниченным изменением

Определение

Функция f , заданная на отрезке $[a, b]$, называется **функцией с ограниченным изменением**, если существует такая постоянная C , что, каково бы ни было разбиение отрезка $[a, b]$ точками $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ выполнено равенство

$$\sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq C. \quad (1)$$

Замечание

Всякая монотонная функция имеет ограниченное изменение, так как для неё сумма, стоящая в (1) слева, не зависит от выбора разбиения и всегда равна $|f(b) - f(a)|$.

Полное изменение функции

Определение

Пусть функция f — функция с ограниченным изменением. Точная верхняя грань сумм (1) по всевозможным конечным разбиениям отрезка $[a, b]$ называется **полным изменением (или полной вариацией)** функции f на отрезке $[a, b]$ и обозначается

$$V_a^b[f].$$

Таким образом,

$$V_a^b[f] = \sup \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})|$$

Замечание

Функция f , заданная на всей прямой, называется функцией с ограниченным изменением, если величины $V_a^b[f]$ ограничены в совокупности. При этом

$$\lim_{a \rightarrow -\infty, b \rightarrow \infty} V_a^b[f]$$

называется полным изменением функции f на прямой $-\infty < f < \infty$ и обозначается

$$V_{-\infty}^{\infty}[f]$$

Свойства полного изменения функции

Определение

Функции с полным изменением обладают следующими свойствами :

1) Если α — постоянное число, то $V_a^b[\alpha f] = |\alpha|V_a^b[f]$.

2) Если f и g — функции с ограниченным изменением, $f + g$ тоже имеет ограниченное изменение и $V_a^b[f + g] \leq V_a^b[f] + V_a^b[g]$.

По свойствам 1 и 2 линейная комбинация функций с ограниченным изменением есть функция с ограниченным изменением. Функции с ограниченным изменением образуют линейное пространство.

3) Если $a < b < c$, то $V_a^b[f] + V_b^c[f] = V_a^c[f]$.

4) Функция $\vartheta(x) = V_a^x[f]$ монотонно неубывающая.

5) Если f непрерывна в некоторой точке x^* (или на всем отрезке), то непрерывна и ϑ .

Функции скачков

Пусть $x_1, x_2, \dots, x_n, \dots$ — конечное или счетное множество точек на $[a, b]$. Поставим в соответствие каждой из этих точек x_n два числа g_n и h_n так, что

$$\sum_n (|g_n| + |h_n|) < \infty.$$

Предположим, кроме того, что если $x_n = a$, то $g_n = 0$, а если $x_n = b$, то $h_n = 0$. Положим

$$\Psi(x) = \sum_{x_n \leq x} g_n + \sum_{x_n < x} h_n.$$

Мы будем называть **функцией скачков** любые функции данного вида. Полное изменение функции $\Psi(x)$ равно

$$\sum_n (|g_n| + |h_n|).$$

Точками разрыва функции служат те x_n , для которых хотя бы одно из чисел g_n, h_n отлично от нуля; при этом

$$\Psi(x_n) - \Psi(x_n - 0) = g_n, \Psi(x_n + 0) - \Psi(x_n) = h_n.$$

Отсюда возникает следующее утверждение.

Утверждение

Всякая функция f с ограниченным изменением, определенная на $[a, b]$, может быть представлена и притом единственным образом в виде

$$f = \Psi + \varphi,$$

где φ непрерывна, а функция Ψ скачков.

Спасибо за внимание!

Список литературы

-  И.Д. Ремизов. Некоторые обозначения и факты теории множеств. // Научно-методический журнал «Математика в высшем образовании», 2011, № 9, С. 6-13.
-  А.Н. Колмогоров, С.В. Фомин. Элементы теории функции и функционального анализа.// ФИЗМАТЛИТ, 2004, С. 54-62, 130-139, 150-156, 233-240, 351-356.
-  В.И. Богачев, О.Г. Смолянов. Действительный и функциональный анализ: университетский курс.// Научно-издательский центр «Регулярная и хаотическая динамика», 2009.