

# Базовые структуры функционального анализа

Дуруев Алексей, Иванова Анна,  
Минеев Денис, Рекшинский Михаил,  
Фёдоров Роман, Чугунов Валентин

НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ  
“ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ”

НИЖЕГОРОДСКИЙ ФИЛИАЛ

Научные руководители: Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Иван Дмитриевич Ремизов,  
Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Олег Евгеньевич Галкин  
Доцент, кандидат физ.-мат. наук, Светлана Юрьевна Галкина

14 апреля 2021 г.

## Список изученных тем

1. Функции - наивное и строгое определение, отношения эквивалентности и факторизация. (Анна Иванова)
2. Линейные пространства, подпространства, операторы и функционалы. (Денис Минеев)
3. Ядро, образ, собственные значения и точечный спектр линейного оператора. (Валентин Чугунов)
4. Структуры на линейном пространстве: метрика, норма, скалярное произведение. (Алексей Дуруев)
5. Норма линейного оператора. Ограниченные и неограниченные линейные операторы и функционалы. (Михаил Рекшинский)
6. Функция с ограниченным изменением. Свойства полного изменения функции. Функции скачков. (Роман Федоров)

# Наивное определение функции

## Определение

*Наивное определение функции в широком смысле.*

Пусть  $A, B, C$  — непустые множества и  $C \subset A$ . Тогда **функция  $f$**  на множестве  $C$ , а также частичная функция  $f$  на  $A$  со значениями в множестве  $B$  задана, если каждому элементу  $x \in C$  единственным образом поставлен в соответствие элемент, обозначаемый  $f(x)$  и  $f(x) \in B$ .

Запись « $f : A \rightarrow B$ » и « $A \xrightarrow{f} B$ », если функция  $f$  определена на множестве  $A$  и имеет значения в множестве  $B$ .

# Строгое определение функции

## Определение

*Строгое определение функции (через отношение).*

*Отношение с единственным правым  $f \subset A \times B$  называется **частичной функцией** с областью определения  $D(f)$  и областью значений  $R(f)$ , если и только если  $D(f) \neq A$ .*

*Отношение  $f \subset A \times B$  с единственным правым, всюду определенное на  $A$  называется **функцией**  $f : A \rightarrow B$  с областью определения  $D(f) = A$  и областью значений  $R(f)$ . Используют следующие записи:  $b = f(a)$ ,  $(a, b) \in f$  и  $afb$ .*

# Линейные пространства, подпространства

## Определение

Множество  $V$  называется линейным (векторным) пространством над полем  $P$ , если заданы операция сложения двух элементов множества  $V$  (т.е. каждой паре элементов этого множества поставлен в соответствие третий элемент этого же множества, называемый их суммой) и операция умножения элемента множества  $V$  на элемент поля  $P$  и выполняются необходимые условия.

## Определение

Пусть дано линейное пространство  $V$ , его подмножество  $W$  называется подпространством, если оно замкнуто относительно операций, определенных в пространстве  $V$ .

# Операторы

## Определение

*Оператором* называется правило, по которому каждому элементу  $x$  некоторого непустого множества  $X$  ставить в соответствие единственный элемент  $y$  некоторого непустого множества  $Y$ . Говорят, что оператор действует из  $X$  в  $Y$ .

## Пример

$M_n$  линейное пространство многочленов степени не выше  $n$ :

$$M_n = \{P_n(x) \mid P_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n\}.$$

Оператор  $D$ , который ставит каждому многочлену

$P_n(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n$  из  $M_n$  ставит в соответствие многочлен

$Q_{n-1}(x) = a_1 + 2a_2x + \dots + na_nx^{n-1}$  из  $M_{n-1}$ , называется

**оператором дифференцирования многочленов**

# Функционалы

## Определение

*Оператор, заданный на произвольном множестве и имеющий числовую область значений, обычно множество вещественных или комплексных чисел.*

## Пример

*Максимум или минимум функции на отрезке (ставит в соответствие отрезку максимальное или минимальное значение на этом отрезке)*

# Собственные значения и собственные вектора линейного оператора

## Определение

Пусть  $V$  - векторное пространство над полем  $\mathbb{C}$  и  $A : V \supset D(A) \rightarrow V$  - линейный оператор, тогда число  $\lambda$  называется **собственным значением (числом)** линейного оператора, а вектор  $x$  называется **собственным вектором**, если выполняется  $A(x) = \lambda x$ .



# Точечный спектр

## Определение

*Точечным спектром* линейного оператора называется набор всех собственных значений  $(A, D(A))$  и обозначается как  $\delta_p(A)$ .

## Замечание

*Точечный спектр можно определить таким же образом для линейных операторов в векторных пространствах над полем  $\mathbb{R}$  или над другими полями.*

# Ядро и образ линейного оператора

## Определение

Пусть  $A : V \supset D(A) \rightarrow V$  — линейный оператор, тогда **ядром** называется такое множество векторов  $x$ , что результатом действия линейного оператора  $A$  на эти вектора является  $0$ . И обозначается как

$$\ker(A) = \{x \mid x \in D(A), A(x) = 0\}.$$

## Определение

**Образом** линейного оператора называется такое множество векторов  $y \in V$ , что они являются результатом действия линейного оператора  $A$ . Обозначение:  $Im(A) = \{y \mid y \in V, A(x) = y\}$

# Метрическое пространство и метрика

## Определение

*Метрическим пространством* называется пара  $(X, \rho)$ , состоящая из некоторого множества (пространства) элементов  $X$  и расстояния, то есть однозначной, неотрицательной, действительной функции  $\rho(x, y)$ , определённой  $\forall x, y \in X$  и подчинённой следующим аксиомам:

1)  $\rho(x, y) = 0 \Leftrightarrow x = y$ ,

2)  $\rho(x, y) = \rho(y, x)$  (аксиома симметрии),

3)  $\rho(x, z) \leq \rho(x, y) + \rho(y, z)$  (аксиома треугольника).

Обозначение:  $R = (X, \rho)$ .

## Пример

Множество действительных чисел с расстоянием  $\rho(x, y) = |x - y|$  образует метрическое пространство  $\mathbb{R}^1$ .

# Нормированные пространства

## Определение

Пусть  $L$  — линейное пространство. Однородно-выпуклый функционал  $q$ , определённый на  $L$ , называется **нормой**, если он удовлетворяет следующим условиям:

- 1)  $q(x) \geq 0 \Leftrightarrow x = 0$ ,
- 2)  $q(x + y) \leq q(x) + q(y) \quad \forall x, y \in L$ ,
- 3)  $q(\alpha \cdot x) = |\alpha| \cdot q(x) \quad \forall \alpha$ .

## Определение

Линейное пространство  $L$ , в котором задана некоторая норма, называется **нормированным пространством**. Норму элемента  $x \in L$  будем обозначать символом  $\|x\|$ .

## Пример

Прямая линия  $\mathbb{R}^1$  становится нормированным пространством, если  $\forall x \in \mathbb{R}^1$  положить  $\|x\| = |x|$ .

# Евклидовы пространства

## Определение

Один из хорошо известных способов введения нормы в линейном пространстве — это задание в нём скалярного произведения.

**Скалярным произведением** в действительном линейном пространстве  $R$  называется действительная функция  $(x, y)$  определённая  $\forall x, y \in R$  и удовлетворяющая следующим условиям:

- 1)  $(x, y) = (y, x)$ ,
- 2)  $(x_1 + x_2, y) = (x_1, y) + (x_2, y)$ ,
- 3)  $(\lambda \cdot x, y) = \lambda \cdot (x, y)$ ,
- 4)  $(x, x) \geq 0$ , причём  $(x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$ .

Линейное пространство с фиксированным в нём скалярным произведением называется **евклидовым пространством**.

# Примеры евклидовых пространств

## Пример

*$n$ -мерное арифметическое пространство  $\mathbb{R}^n$ , элементами которого служат системы действительных чисел  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ , с обычными операциями сложения, умножения на число и скалярным произведением*

$$(x, y) = \sum_{i=1}^n (x_i, y_i),$$

*представляет собой хорошо известный пример евклидова пространства.*

# Норма линейного оператора

## Определение

Пусть  $(V_1, \|\cdot\|_1)$  и  $(V_2, \|\cdot\|_2)$  — нормированные векторные пространства над одним и тем же полем  $\mathbb{R}$  или  $\mathbb{C}$ . Пусть  $A : V_1 \supset D(A) \rightarrow V_2$  — линейный оператор. Тогда по определению **норма оператора**  $A$  задается следующим равенством:

$$\|A\| = \sup_{0 \neq x \in D(A)} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_1}.$$

## Замечание

Нормой функционала  $f$  будем называть число  $\|f\|$  со свойствами:

1)  $\|f\| = \sup_{0 \neq x \in D(A)} \frac{|f(x)|}{\|x\|};$

2)  $|f(x)| \leq \|f\| \cdot \|x\|$ , где  $x$  принадлежит нормированному пространству  $E$ .



# Ограниченный линейный оператор

## Определение

Пусть  $(V_1, \|\cdot\|_1)$  и  $(V_2, \|\cdot\|_2)$  — нормированные векторные пространства над одним и тем же полем  $\mathbb{R}$  или  $\mathbb{C}$ . **Линейный оператор**  $A$ , действующий из  $(V_1, \|\cdot\|_1)$  в  $(V_2, \|\cdot\|_2)$ , называется **ограниченным**, если он определен на всем  $(V_1, \|\cdot\|_1)$  и каждое ограниченное множество переводит снова в ограниченное.

## Замечание

В силу линейности  $A$  это определение можно сформулировать так: оператор  $A$  ограничен, если существует такая постоянная  $C$ , что для всякого  $f \in (V_1, \|\cdot\|_1)$

$$\|Af\| \leq C\|x\|.$$

# Функция с ограниченным изменением

## Определение

Функция  $f$ , заданная на отрезке  $[a, b]$ , называется **функцией с ограниченным изменением**, если существует такая постоянная  $C$ , что, каково бы ни было разбиение отрезка  $[a, b]$  точками  $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$  выполнено равенство

$$\sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})| \leq C. \quad (1)$$

## Замечание

Всякая монотонная функция имеет ограниченное изменение, так как для неё сумма, стоящая в (1) слева, не зависит от выбора разбиения и всегда равна  $|f(b) - f(a)|$ .

# Полное изменение функции

## Определение

Пусть функция  $f$  — функция с ограниченным изменением. Точная верхняя грань сумм (1) по всевозможным конечным разбиениям отрезка  $[a, b]$  называется **полным изменением (или полной вариацией)** функции  $f$  на отрезке  $[a, b]$  и обозначается

$$V_a^b[f].$$

Таким образом,

$$V_a^b[f] = \sup \sum_{k=1}^n |f(x_k) - f(x_{k-1})|$$

## Замечание

Функция  $f$ , заданная на всей прямой, называется функцией с ограниченным изменением, если величины  $V_a^b[f]$  ограничены в совокупности. При этом

$$\lim_{a \rightarrow -\infty, b \rightarrow \infty} V_a^b[f]$$

называется полным изменением функции  $f$  на прямой  $-\infty < f < \infty$  и обозначается

$$V_{-\infty}^{\infty}[f]$$

# Свойства полного изменения функции

## Определение

Функции с полным изменением обладают следующими свойствами :

1) Если  $\alpha$  — постоянное число, то  $V_a^b[\alpha f] = |\alpha|V_a^b[f]$ .

2) Если  $f$  и  $g$  — функции с ограниченным изменением,  $f + g$  тоже имеет ограниченное изменение и  $V_a^b[f + g] \leq V_a^b[f] + V_a^b[g]$ .

По свойствам 1 и 2 линейная комбинация функций с ограниченным изменением есть функция с ограниченным изменением. Функции с ограниченным изменением образуют линейное пространство.

3) Если  $a < b < c$ , то  $V_a^b[f] + V_b^c[f] = V_a^c[f]$ .

4) Функция  $\vartheta(x) = V_a^x[f]$  монотонно неубывающая.

5) Если  $f$  непрерывна в некоторой точке  $x^*$  (или на всем отрезке), то непрерывна и  $\vartheta$ .

## Функции скачков

Пусть  $x_1, x_2, \dots, x_n, \dots$  — конечное или счетное множество точек на  $[a, b]$ . Поставим в соответствие каждой из этих точек  $x_n$  два числа  $g_n$  и  $h_n$  так, что

$$\sum_n (|g_n| + |h_n|) < \infty.$$

Предположим, кроме того, что если  $x_n = a$ , то  $g_n = 0$ , а если  $x_n = b$ , то  $h_n = 0$ . Положим

$$\Psi(x) = \sum_{x_n \leq x} g_n + \sum_{x_n < x} h_n.$$

Мы будем называть **функцией скачков** любые функции данного вида. Полное изменение функции  $\Psi(x)$  равно

$$\sum_n (|g_n| + |h_n|).$$

Точками разрыва функции служат те  $x_n$ , для которых хотя бы одно из чисел  $g_n, h_n$  отлично от нуля; при этом

$$\Psi(x_n) - \Psi(x_n - 0) = g_n, \Psi(x_n + 0) - \Psi(x_n) = h_n.$$

Отсюда возникает следующее утверждение.

### Утверждение

*Всякая функция  $f$  с ограниченным изменением, определенная на  $[a, b]$ , может быть представлена и притом единственным образом в виде*




$$f = \Psi + \varphi,$$

*где  $\varphi$  непрерывна, а функция  $\Psi$  скачков.*

Спасибо за внимание!



# Список литературы

-  И.Д. Ремизов. Некоторые обозначения и факты теории множеств. // Научно-методический журнал «Математика в высшем образовании», 2011, № 9, С. 6-13.
-  А.Н. Колмогоров, С.В. Фомин. Элементы теории функции и функционального анализа.// ФИЗМАТЛИТ, 2004, С. 54-62, 130-139, 150-156, 233-240, 351-356.
-  В.И. Богачев, О.Г. Смолянов. Действительный и функциональный анализ: университетский курс.// Научно-издательский центр «Регулярная и хаотическая динамика», 2009.